

---

## Feuille de TP3 Interpolation, Intégration numérique

---

**Exercice 1.** Implémenter une interpolation de Lagrange  
Programmer une fonction **Lagrange** qui prend en argument

1. un vecteur  $X$  de réels distincts
2. un vecteur  $Y$  de réels
3. un réel (ou un vecteur de réels)  $t$

et qui renvoie l'évaluation au(x) point(s)  $t$  du polynôme d'interpolation de Lagrange associé aux noeuds  $(X, Y)$ . Pour cela on pourra au choix utiliser l'expression de ce polynôme :

1. dans la base canonique (en résolvant un système de Vandermonde)

$$P(t) = \sum_{k=0}^n \alpha_k t^k \quad \text{où} \quad \text{Vander}(X) \begin{pmatrix} \alpha_0 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Y_0 \\ \vdots \\ Y_n \end{pmatrix}.$$

2. dans la base de Lagrange (en programmant une fonction **base\_Lagrange(X,Y,i,t)** qui calcule en  $t$  le  $i$ -eme polynômes de la base de Lagrange associée aux noeuds  $(X, Y)$ )

$$P(t) = \sum_{i=0}^n Y_i L_i(t), \quad \text{où} \quad L_i(t) = \prod_{j \neq i} \frac{t - X_j}{X_i - X_j}.$$

3. sous la forme de Newton en programmant le calcul des différences divisées :

$$P(t) = Y[X_0] + \sum_{k=1}^n Y[X_0, \dots, X_k] (t - X_0) \dots (t - X_{k-1}),$$

où  $Y[X_0, \dots, X_k] = \frac{Y[X_1, \dots, X_k] - Y[X_0, \dots, X_{k-1}]}{X_k - X_0}$ ,  $Y[X_0] = Y_0$ .

**Exercice 2.** (Phénomène de Runge!) En utilisant la fonction **Lagrange** implémentée à l'exercice précédent,

1. calculer le polynôme d'interpolation de Lagrange de la fonction sin définie sur  $[0, 2\pi]$  associée à  $n + 1$  points équidistants de  $[0, 2\pi]$ , avec  $x_0 = 0$  et  $x_n = 2\pi$  pour  $n = 3, 4, 5, 6$ . Le tracer en superposant les résultats pour les différentes valeurs de  $n$ . Tracer sur le même graphique la fonction sin.

2. faire de même avec la fonction  $x \mapsto \frac{1}{1+x^2}$  sur l'intervalle  $[-5, 5]$ . Qu'observez-vous quand  $n$  augmente ?
3. tracer enfin les polynômes d'interpolation obtenus en calculant le polyôme d'interpolation de Lagrange de  $x \mapsto \frac{1}{1+x^2}$  sur  $[-5, 5]$  aux noeuds de Tchebychef, donnés par

$$\forall i = 0 \dots n, x_i = 5 \cos\left(\frac{2i + 1}{n + 1} \frac{\pi}{2}\right).$$

**Exercice 3.** (Intégration numérique.. Mise en oeuvre...) Soit  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction continue. Il est question, connaissant la valeur prise par  $f$  en un nombre fini de points de l'intervalle  $[a, b]$ , de calculer une approximation de  $I(f) = \int_a^b f(t)dt$ . Pour cela on se donne une subdivision uniforme de  $[a, b] : a = x_0, \dots, x_N = b$ , on applique la relation de Chasles :

$$I(f) = \int_a^b f(t)dt = \sum_{i=0}^{N-1} \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(t)dt$$

et c'est l'intégrale sur chaque intervalle  $[x_i, x_{i+1}]$  que l'on approche par une méthode d'intégration numérique.

On rappelle ici les méthodes d'intégration numérique suivantes, où on note  $J_i$  l'approximation choisie pour  $\int_{x_i}^{x_{i+1}} f(t)dt$  :

Rectangles à gauche :	$J_i = hf(x_i)$
Point milieu :	$J_i = hf\left(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}\right)$
Trapèzes :	$J_i = \frac{h}{2}(f(x_i) + f(x_{i+1})).$

1. Définir la fonction  $\phi : x \mapsto \frac{\pi}{2} \sin\left(\frac{\pi x}{2}\right)$  et calculer son intégrale exacte  $I(f)$  sur  $[0, 1]$ .
2. Implémenter les fonctions **rectG**, **pointM**, **trap** qui prennent
  - en argument : la fonction  $g$  à intégrer, le nombre  $N$  d'intervalles dans la subdivision et les bornes  $a$  et  $b$  de l'intégrale à approcher.
  - en sortie :  $J$  la valeur approchée de l'intégrale selon la méthode choisie.
3. Comparer les méthodes sur l'exemple de la fonction  $\phi$ . Pour cela, pour différentes valeurs  $N = 50, 100, \dots, 450, 500$ , on applique la méthode numérique à  $N$  intervalles, on calcule l'erreur  $E_N$  grâce à la valeur exacte calculée à la question 1, et on trace en échelle logarithmique les trois courbes de  $E_N$  en fonction de  $N$ . Qu'observez-vous ? En quoi cela illustre-t-il les théorèmes de convergences abordés en cours ?